

**xの次数が偶数の時の  
超楕円曲線の  
ヤコビアンの加法アルゴリズム  
について**

**綱友之(早稲田大学)**

- 本講演では、有限体上の方程式

$$y^2 = x^{2g+2} + \dots + a_{2g+2}$$

で定義される超楕円曲線のヤコビアンの  
加法について考察する。

# Outline

- 準備
- 「加法アルゴリズム」の意味
- 加法アルゴリズムの構成
- 具体例

# 今回の超楕円曲線

• 定義式:  $y^2 = x^{2g+2} + \dots + a_{2g+2}$  over  $F_q$

• 貼り合わせ  $v^2 = a_{2g+2}u^{2g+2} + \dots + 1$

$$u = \frac{1}{x}, v = \frac{y}{x^{g+1}}$$

• 無限遠点:  $O, O'$  ( $F_q$ -rational points)

# 超楕円曲線のヤコビアン

- 群構造:  $Div^0(C)/\sim$  ( $\sim$  は線形同値)
- 元:  $D=(\text{有限点の形式和})+aO+bO'$   
Dが  $F_q$  の絶対ガロア群の任意の元的作用で不変ならば、Dは  $F_q$  有理点であるという。

# regulator

- $O - O' : F_q$  有理点  
 $O - O'$  の位数を(曲線の)regulatorと呼ぶ。

Regulatorを求めるアルゴリズムとして、連分数と類似の理論をもちいたものがある。

(ex Berry)

# 半被約因子と被約因子

- $D: F_q$  有理点

$D$ が  $P_1 + \dots + P_n + aO - (a+n)O'$  という形の時  
 $D$ は半被約因子であると呼ぶ。

$D$ が

$$P_1 + P_2 + \dots + P_g + aO - (a+g)O'$$

という形の時 $D$ は被約因子であると呼ぶ。

- $F_q$  有理点は全て被約因子としてよい。
- 被約因子の表現の一意性: 成立しない

(例)

$$y^2 = x^6 + x^3 - 1 \pmod{7}$$

$$\operatorname{div}(y - x^3) = P_1 + P_2 + P_3 - O - 2O'$$

$$P_1 + P_2 - O - O' \sim -P_3 + O'$$



# Mumford representation

- $D$ :  $\mathbb{F}_q$ 有理点

$$D = P_1 + \dots + P_n + aO - (a+n)O' \quad P_i = (x_i, y_i)$$

$P_1 + \dots + P_n$  は

$\left( u(x) = \prod_{i=1}^n (x - x_i), y - v(x) \right)$  という組で表現可能

$$D = [(u, v), aO, -(a+2)O'] \quad \text{と表せる。}$$

# 加法の意味

- $D_1 = [(u_1, v_1), a_1O, b_1O']$

$$D_2 = [(u_2, v_2), a_2O, b_2O']$$

この時  $D_1 + D_2$  と同値な点

$$D_3 = [(u_3, v_3), a_3O, b_3O'] \quad \text{を求めよ。}$$

# 加法アルゴリズム

- Composition part  
Step1, Use the Euclidean algorithm to find polynomials

$$d_1, e_1, e_2 \in F_q[x] \text{ where}$$
$$d_1 = \gcd(u_1, u_2), d_1 = e_1 u_1 + e_2 u_2$$

- Step2, Use the Euclidean algorithm to find polynomials

$$d, c_1, c_2 \in F_q \text{ where}$$
$$d = \gcd(d_1, v_1 + v_2),$$
$$d = c_1 d_1 + c_2 (v_1 + v_2)$$

- Step3:

Let

$$s_1 = c_1 e_1, s_2 = c_1 e_2, s_3 = c_2, \text{ so that}$$
$$d = s_1 a_1 + s_2 a_2 + s_3 (b_1 + b_2)$$

- Step4

Set

$$a = a_1 a_2 / d^2$$

$$b = \frac{s_1 a_1 b_2 + s_2 a_2 b_1 + s_3 (b_1 b_2 + f)}{d} \pmod{a}$$

if  $\deg a \neq g + 1$

$$b = \frac{s_1 a_1 b_2 + s_2 a_2 b_1 + s_3 (b_1 b_2 + f)}{d} \pmod{a} + a$$

if  $\deg a = g + 1$

- Reduction part

Step1:

Set

$$\begin{array}{l} a' = (f - b^2) / a \\ b' = -b \pmod{a'} \end{array}$$

Step2:

If  $\deg(a') > g$  then set  
 $a \leftarrow a', b \leftarrow b'$  and go to  
step1.

Step3:

Let  $c$  be the leading  
coefficient of  $a'$ , and set  
 $a \leftarrow c^{-1}a'$

- 例: Genus 2の場合

$$D_1 = P_1 + P_2 + a_1O + b_1O', \quad D_2 = Q + a_2O + b_2O'$$

この時はbを従来どおりにとると、二つの有理点の和に同値な、有限点が**三つの**有理点が計算され、意味を成さなくなる。

# 無限遠点の係数の調整

- これまでの計算で、求める被約因子の有限点の部分はわかった。

$D_1 + D_2$ の通常点の数を $d$ ,  $D_3$ の通常点の数を $d'$ とする。 $D_3$ の無限遠点の部分の係数を求めることで加法は終了する。

# Components at infinity

$$D_1 = [(u_1, v_1), a_1 O, b_1 O']$$

$$D_2 = [(u_2, v_2), a_2 O, b_2 O']$$

ならば

$$D_3 = [(u_3, v_3), a_1 + a_2 + \frac{d-d'-1}{2}, b_1 + b_2 + \frac{d-d'+1}{2}] \text{ if } d + d': \text{ odd}$$

$$D_3 = [(u_3, v_3), a_1 + a_2 + \frac{d-d'}{2}, b_1 + b_2 + \frac{d-d'}{2}] \text{ if } d + d': \text{ even}$$



# example

$$y^2 = x^6 + 1 \text{ on } \mathbb{Z}/13\mathbb{Z}$$

$$D_1 = [x(x-2), -7(x-2), -1, -1]$$

$$D_2 = [x-5, 0, 0, -1]$$

$$D_3 = [x^2 + 5x + 11, 2x + 2, -1, -1]$$

- $y^2 = x^6 + a_6, y^2 = x^6 + a_2x^4 + a_6$  という定義式の場合、regulatorは3となる。よって、この場合の加法はregulatorを求める作業を省略できる。